

# SÉMINAIRE ANNUEL 2026

**Défis  
Clés**  
OCCITANIE



**ROBOTIQUE**  
CENTRÉE SUR L'  
**HUMAIN**

## PROGRAMME

**Mardi 14 Avril 2026**

Montpellier au LIRMM  
Bâtiment 2, Campus Saint Priest  
860 rue St Priest 34095 Montpellier cedex 5

**Contact :** [camille.leyssene@univ-toulouse.fr](mailto:camille.leyssene@univ-toulouse.fr)

Initié et soutenu par:



Porté par :



Piloté par :



**DEROULEE DE LA JOURNEE**

09h30

**Accueil café**

10h00

**Présentation d'introduction**

Mot d'accueil- Région Occitanie

Présentation de l'avancement du Défi Clé - *Philippe SOUERES (LAAS-CNRS), Marc GOUTTEFARDE (LIRMM)*

10h15

**Présentation des projets lauréats**

**Projet ROBPRINT-** « *Bio-impression in situ robotisé avec compensation de mouvements physiologiques* »

Lénaïc CUAU (LIRMM), Nabil ZEMITI & Philippe POIGNET (LIRMM)

**Projet ROVAGUE-** « *Perception et commande pour l'assistance au pilotage de robots sous-marins pour l'inspection en mer agitée* »

Raissa Baya BENAZOUEZ (LRMM), Vincent CREUZE (LIRMM)

**Projet HUMAR-** « *Reconnaissance de l'activité humaine pour l'interaction homme-robot (HUMAN Activity Recognition)* »

Wanchen LI (LIRMM), Sofiane RAMDANI (LIRMM) & Vincent BONNET (LAAS-CNRS)

**Projet R2T2++ -** « *Commande Référencée Vision-Effort de l'Organe Terminal d'un Robot de Taille de Vigne* »,

Fadi GEBRAYEL (LAAS-CNRS), Patrick DANES & Martín MUJICA (LAAS-CNRS)

11h15

**Pause**

11h30

**Projet ROBOTIQUE 2050 -** *Dans le cadre de la Boutique fiction :*

Anais MORESSA (instant sciences)

**Projet ROBOTOP'IA** Frédéric FEU (C.I.S.T)

**Projet DRONELPER -** « *moD-elling and contROl of aN aErial manipuLator for Physical human-robot intERaction* »

Jonas SOUEIDAN (LAAS-CNRS), Marco COGNETTI (LAAS-CNRS) & Philippe FRAISSE (LIRMM)

**Projet SOROBOT -** « *Sociologie de la ROBOTique centrée sur l'humain* »,

David RODRIGUEZ (CERTOP & Icam), Jean-Pierre POULAIN (CERTOP) & Yann FERGUSON (Icam)

Financé par :



Porté par :



Piloté par :



12H30

Déjeuner sur place sous forme de buffet (bâtiment 5)

13H45

Présentation des projets lauréats

**Projet ROMOFES** – « *Realtime Optimization of MOTion induced by FES* »

Tiago COELHO-MAGALHÃES, François BAILLY (INRIA) & Christine AZEVEDO (INRIA)

**Projet KneeuL** – « *Approach for Unloading Knee Joint Cartilage Pressure: Potential Applications in Post-Surgical Rehabilitation* »

Maowen SUN (LIRMM) & Abderrahmane KHEDDAR (LIRMM)

**Projet PREDATOR** – « *PREDict and AssisT wORKers* »

Ege GURSOY (LAAS-CNRS), Vincent BONNET (LAAS-CNRS), Joao CAVALCANTI SANTOS (LIRMM) & Nicolas MANSARD (LAAS-CNRS)

**Projet CO3Mamo** - « *CONtrôleur CORps COMplet pour les MANipulateurs MObiles* », Clément Pène (LAAS-CNRS), Olivier STASSE (LAAS-CNRS)

14H45

Pause

15H00

**Projet Jaw-EX** - « *Conception d'un exosquelette déformable d'assistance de la mâchoire pour une utilisation quotidienne* »

Paul-Joseph MATHEIS, Benjamin MAUZE (LGP)

**Projet ELIHREM** – « *Évaluation longitudinale des interactions multimodales humain-robot en contexte professionnel de service* »

Loan DUQUENNE (Icam), Simona D'ATTANASIO (Icam), Ophélie CARRERAS (CLLE), Loïc CAROUX (CLLE)

**Projet ARCHIPEL** Simona D'ATTANASIO (Icam)

**Projet PROMOTES** - « *Promouvoir les ateliers en Occitanie pour MOTiver les Enfants à découvrir les Sciences* » Ganesh GOWRISHANKAR (LIRMM), Madalina CROITORU (LIRMM), Frédéric Feu (C.I.S.T)

15h50

Echange et discussion

16h00

Démo au LIRMM projet ROVAGUE (bâtiment 3, zone ZRR)

16H40

Fin

Financé par :



Porté par :



Piloté par :

